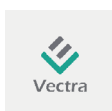


MULTIFONCTIONS : VÉHICULE D'AUSCULTATION

SCANROAD

Mesure des indicateurs clés des réseaux routiers



Pavemetrics

EN 13036-6

EN 13036-8

ISO 13473-1

Description

Le SCANROAD est un outil indispensable pour recueillir à grand rendement et à grande échelle les indicateurs clés qui pour une gestion optimisée de leurs infrastructures.

Sur le réseau existant, comme sur les nouveaux tronçons, les données restituées seront d'une aide précieuse à la décision des gestionnaires dans leur validation des travaux et politique d'entretien.

Le système fourni est modulable et évolutif selon les besoins du client et le contexte d'utilisation.

SCANROAD est conçu pour évoluer à la vitesse du trafic dans le flot de circulation en assurant sa propre signalisation. L'acquisition s'opère généralement à l'aide d'un chauffeur et d'un opérateur supervisant et pilotant le bon déroulement des mesures via une interface simple et intuitive.



Le système d'auscultation dialogue avec les Systèmes d'Information Géographique et les Systèmes de Gestion des Routes grâce aux logiciels Vectra Superviseur et Visualiseur.





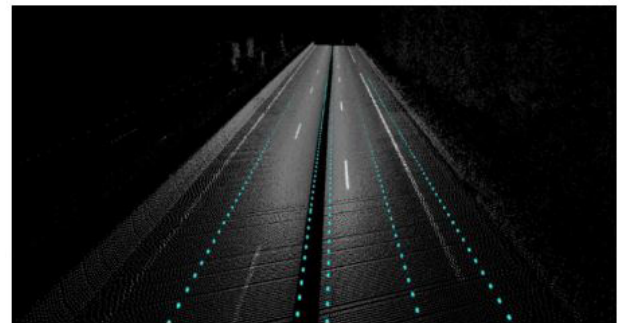
Caractéristiques

FONCTIONS POSSIBLES	
Profil longitudinal	Indicateurs : IRI, NBO, DSP, SW, CP ...
Profil transversal	Orniérage, Profondeur d'eau ...
Macrotexture	Indicateurs : PMT, PTE ...
Dégradations de surface	Relevés et mesures automatisés des fissures longitudinales, transversales, nids de poule, arrachements ...
Géométrie de la chaussée	Pentes, dévers, rayons de courbure ...
Banque d'images routières	Système d'imagerie de chaussée, contexte de la chaussée
Structure de la chaussée	Epaisseur du revêtement et des couches
Inventaire de l'environnement	Equipements de la route, accotements, hauteur d'ouvrages, mesure précise de l'environnement proche
Mesure de distance	Distance parcourue, synchronisation des systèmes
Echanges avec les SIG et PMS	Exportation des données par le superviseur et le visualiseur Vectra
Positionnement relatif et absolu	Système personnalisable selon les besoins de précision, de position relative et absolue en x, y, z (GPS, centrale inertielle)

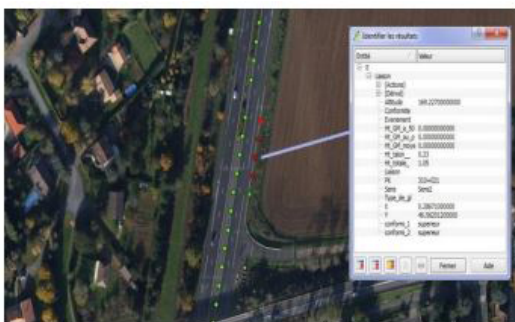
Livrables



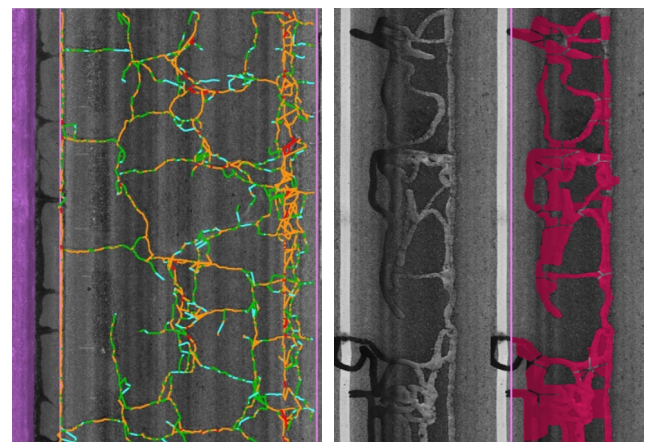
Réalisation de schémas itinéraires



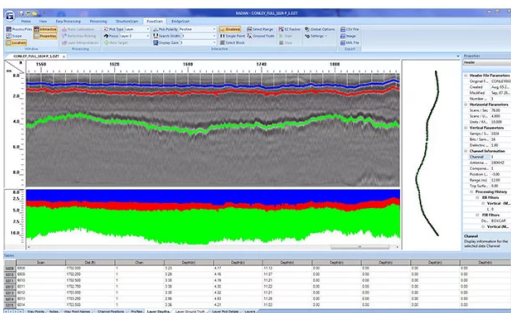
Nuage de points



Restitution sous SIG ou Google Earth



Exemple de relevé de dégradations



Images Radar